

Rozkład zajęć 4 roku Mechatroniki - studia stacjonarne I stopnia, semestr zimowy, rok akademicki 2019/20

Plan na okres 01.10.2019 - 06.10.2019														
Godz. Tydz.	Poniedziałek		Wtorek		Środa		Czwartek		Piątek			Sobota		
	T0													
8.10-8.55						AP.W (p.WI)						SN.W (p.AB)		
9.00-9.45										Hist.W (p.Zko)		SN.L (p.AB)		
9.50-10.35				TA. (p.WI)										
10.40-11.25														
11.30-12.15														
12.20-13.05				AP.W (p.WI)		AP.W (p.WI)								
13.10-13.55										Hist.W (p.Zko)				
14.00-14.45				AP.C (p.WI)										
14.50-15.35														
15.40-16.25														
16.30-17.15														
17.20-18.05														
18.10-18.55														
Plan na okres 07.10.2019 - 29.10.2019														
Godz. Tydz.	Poniedziałek		Wtorek		Środa		Czwartek		Piątek			Sobota		
	T1	T2	T1	T2	T1	T2	T1	T2	T1	T2		T1	T2	
8.10-8.55			CAD/CAM.W (p.WI)			CAD/CAM.W (p.WI) tylko 16.10						SN.W (p.AB) tylko 26.10 i 09.11	SN.W (p.AB) 11.01 - 4xSN.W do 11.25	
9.00-9.45		CAD/CAM.W (p.WI)	CAD/CAM.L (p.WI)										SN.W (p.AB) tylko 18.10	SN.L (p.AB) 11.01 - 2xSN.L od 11.30
9.50-10.35	SD. (p.AK) tylko 13.01		SD. (p.AK)								Hist.W (p.Zko) tylko 15.11, 13.12 i 10.01			
10.40-11.25														
11.30-12.15														
12.20-13.05	TA. (p.WI) tylko 13.01	SD. (p.AK)	SD. (p.AK) tylko 28.01						SD. (p.AK) tylko 11.10		SN.L (p.AB) tylko 26.10 SN.W (p.AB) tylko 09.11			
13.10-13.55				TA. (p.WI)									Hist.W (p.Zko) tylko 15.11, 13.12 i 10.01	SN.W (p.AB) tylko 18.10 SN.L (p.AB) tylko 18.10
14.00-14.45		CAD/CAM.L (p.WI)	TA. (p.WI) tylko 28.01		AP.W (p.WI)									
14.50-15.35														
15.40-16.25														
16.30-17.15												SN.W (p.AB) tylko 26.10 i 09.11		
17.20-18.05				AP.C (p.WI) 21.01 - AP.C i AP.W							SN.L (p.AB) tylko 18.10			
18.10-18.55														
19.00-19.45														

Forma zajęć:

W - wykład
C - ćwiczenia
L - laboratorium
P - projekt

Skróty:

CAD/CAM. Mechanizmy maszyn i robotów
SD. Technika automatyki
TA. Materiały o zmiennych właściwościach
SN Drukarki 3D

MB. Modelowanie bryłowe
Rob. Robotyka